

TUGAS AKHIR

PEMODELAN VARIAN DESAIN *LIFE BUOY* DENGAN MENGGUNAKAN *SOFTWARE* BERBASIS ENERGI TERBARUKAN

**Diajukan untuk melengkapi tugas-tugas guna memenuhi persyaratan
mencapai gelar Sarjana Strata (S-1) Program Studi Teknik Sistem**

Perkapalan



**PROGRAM STUDI TEKNIK SISTEM PERKAPALAN
FAKULTAS TEKNOLOGI KELAUTAN
UNIVERSITAS DARMA PERSADA
JAKARTA
2022**



PROGRAM STUDI TEKNIK PERKAPALAN
FAKULTAS TEKNOLOGI KELAUTAN
UNIVERSITAS DARMA PERSADA

Jl. Taman Malaka Selatan, Pondok Kelapa – Jakarta Timur 13450
Telp.(021)8649051, 8649057, 8649095, 8649060 Fax.(021) 8649052
Email : humas@unsada.ac.id Home Page : <http://www.unsada.ac.id>

SURAT KETERANGAN
PERNYATAAN KEASLIAN

Yang bertanda tangan di bawah ini, saya mahasiswa Universitas Darma Persada:

Nama : Ali Imran
NIM : 2016320001
Jurusan : Teknik Sistem Perkapalan
Judul Tugas Akhir :

“PEMODELAN VARIAN DESAIN LIFE BOUY DENGAN
MENGGUNAKAN SOFTWARE BERBASIS ENERGI TERBARUKAN”

Dengan ini penulis menyatakan bahwa Tugas Akhir ini adalah asli karya cipta penulis dan tidak terdapat kesamaan karya yang pernah diajukan oleh suatu Perguruan Tinggi, dan sepenuhnya penulis tidak terdapat karya atau pandangan yang pernah ditulis oleh orang lain, kecuali yang secara tertulis diacu dalam karya tulis ini dan disebutkan dalam daftar pustaka.

Sumber informasi yang berasal atau dikutip dari kartu ilmiah yang diterbitkan maupun tidak diterbitkan dari penulis lain telah disebutkan dalam teks dan dicantumkan dalam daftar pustaka di bagian akhir Tugas Akhir ini.

Demikian pernyataan persetujuan ini dibuat,

Jakarta, 19 Feb 2022

907DAJX318465324 ALI IMRAN
(2016320001)



UNIVERSITAS DARMA PERSADA
FAKULTAS TEKNOLOGI KELAUTAN
PROGRAM STUDI TEKNIK SISTEM PERKAPALAN
Jl. Taman Malaka Selatan, Pondok Kelapa – Jakarta Timur 13450
Telepon (021) 8649051, 8649057, 8649095, 8649060. Fax. (021) 8649052
Email : humas@unsada.ac.id. Home Page : <http://www.unsada.ac.id>

LEMBAR PENGESAHAN

Yang bertanda tangan dibawah ini menerangkan bahwa,

Nama : Ali Imran

NIM : 2016320001

Fakultas : Teknologi Kelautan

Jurusan : Teknik Sistem Perkapalan

Telah melaksanakan ujian sidang Tugas Akhir pada tanggal 19 Februari 2022
dan telah menyelesaikan Tugas Akhir tepat pada waktunya. Tugas Akhir ini telah
diperiksa dan disetujui :

Jakarta, 19 Februari 2022

Menyetujui,

Dekan

Fakultas Teknologi Kelautan

Ketua Prodi

Teknik Sistem Perkapalan

Yoseph Arya Dewanto, ST., MT.

Dr. Eng. Mohammad Danil Arifin, ST, MT



UNIVERSITAS DARMA PERSADA
FAKULTAS TEKNOLOGI KELAUTAN

Jl. Taman Malaka Selatan Pondok Kelapa Jakarta 13450
Telp : 021 – 8649051, 8649053, 8649057 Fax. (021) 8649052
E-mail :humas@unsada.ac.id Home page : http://www.unsada.ac.id

SURAT KETERANGAN
PERMOHONAN UJIAN SIDANG TUGAS AKHIR DAN SEMINAR
KODE MK : 32140210
SEMESTER GANJIL TAHUN AKADEMIK 2021/2022

Yang bertanda tangan dibawah ini, menerangkan bahwa :

Nama Mahasiswa : Ali Imran
NIM : 2016320001
Program Studi : Teknik Sistem Perkapalan
Judul Tugas Akhir dan Seminar :

**“PEMODELAN VARIAN DESAIN LIFE BUOY DENGAN MENGGUNAKAN
SOFTWARE BERBASIS ENERGI TERBARUKAN”**

Bermaksud untuk mengajukan permohonan mengikuti Ujian Sidang Tugas Akhir dan telah menyelesaikan proses penulisan dan penyusunan Tugas Akhir/Skripsi tersebut :

NO	DOSEN PEMBIMBING	DISETUJUI TANGGAL	PARAF
1	Augustinus Pusaka, ST, M.Si.	18 Februari 2022	
2	Ir. Ayom Buwono, M.si	22 Februari 2022	
3	Aldyn Clinton PO., ST. MT	21 Februari 2022	

Jakarta, Febuari 2022

Mengetahui

Ketua Jurusan Teknik Sistem Perkapalan

Dr. Eng. Mohammad Danil Arifin, ST. MT.
NIDN 0317078701

Koordinator Tugas Akhir Prodi TSP

Shahrin Febrian, ST. M.Si.
NIDN 0415027404

Dekan Fakultas Teknologi Kelautan

Y. Arya Dewanto, ST. MT.
NIDN 0310096801



FORM ASISTENSI TUGAS AKHIR

Nama : Ali Imran
N.I.M : 2016320001
Judul Tugas Akhir :

"PEMODELAN VARIAN DESAIN LIFE BUOY DENGAN MENGGUNAKAN SOFTWARE BERBASIS ENERGI TERBARUKAN"

NO	TANGGAL	KETERANGAN	PARAF
1-	Rabu, 30-9-2021	membuat cover, abstrak, daftar isi , Bab 1-5	
2-	Kamis, 1-10-2021	Perbaikan abstrak , Bab 1 - 3	
3-	Senin, 4-10-2021	membuat desain Lifebuoy	
4-	Kamis, 4-11-2021	menetapkan desain lifebuoy	
5-	Senin, 20-12-2021	Perbaikan Bab 4	
6-	Rabu, 5-1-2022	Perbaikan Penulisan Bab 1-4	
7-	Jumat, 28-1-2022	membuat perhitungan daya yang dihasilkan seti surya	
8-	Selasa, 15-2-2022	Membuat desain saat lifebuoy ada orangnya.	
9-	Rabu, 16-2-2022	membuat hitungan hambatan saat ada orang (Beban)	
10-	Kamis, 17-2-2022	Merekap cover, daftar isi , Bab 1-5, dan daftar pustaka.	
11-	Jumat, 18-2-2022	Telah di Acc , siap untuk disidangkan	

Dosen Pembimbing 1,

(Augustinus Pusaka, ST, M.Si)



JURUSAN TEKNIK SISTEM PERKAPALAN
FAKULTAS TEKNOLOGI KELAUTAN
UNIVERSITAS DARMA PERSADA

JL. Taman Malaka Selatan Pondok Kelapa Jakarta Timur 13450
Telp.(021)8649051, 8649057, 8649095, 8649060 Fax.(021) 8649052
Email : humas@unsada.ac.id Home Page : http://www.unsada.ac.id

FORM ASISTENSI TUGAS AKHIR

Nama : Ali Imran
N.I.M : 2016320001
Judul Tugas Akhir :

**“PEMODELAN VARIAN DESAIN LIFE BUOY DENGAN MENGGUNAKAN
SOFTWARE BERBASIS ENERGI TERBARUKAN”**

No	Tanggal	Keterangan	Paraf
1.	27 April 2021	Membuat cover, memperbaiki bab I latar belakang.	ab
2.	8 Juni 2021	Memperbaiki bab I, penulisan perumusan masalah, maksud dan tujuan, batasan masalah, skematik penulisan.	ab
3.	30 September 2021	Menambahkan tinjauan bab II, devinisi life buoy, menambahkan peraturan life buoy.	ab
4.	8 November 2021	Menambahkan tinjauan bab II, devinisi baterai.	ab
5.	15 November 2021	Menambahkan metodelogi bab III, metode wyman	ab
6.	6 Desember 2021	Menambahkan tutorial maxsurf modeler di bab III	ab
7.	13 Desember 2022	Membuat daftar gambar, daftar tabel, daftar simbol. Memperbaiki penulisan dari bab I sampai bab III	ab
8.	15 Desember 2022	Menghitung hambatan life buoy tanpa beban, di bab IV	ab
9.	4 Januari 2022	Menghitung hambatan dengan beban, di bab IV	ab
10.	10 Januari 2022	Membuat desain dengan beban, di bab IV	ab
11.	23 Januari 2022	Menghitung daya yang di hasilkan sel surya, di bab IV	ab
12.	20 Februari 2022	Membuat kesimpulan dan saran di bab V	ab

Dosen Pembimbing 2,

Ir Ayom Buwono M.si



JURUSAN TEKNIK SISTEM PERKAPALAN
FAKULTAS TEKNOLOGI KELAUTAN
UNIVERSITAS DARMA PERSADA
JL. Taman Malaka Selatan Pondok Kelapa Jakarta Timur 13450
Telp (021)8649051, 8649057, 8649095, 8649060 Fax.(021) 8649052
Email : humas@unsada.ac.id Home Page : http://www.unsada.ac.id

FORM ASISTENSI TUGAS AKHIR

Nama : Ali Imran
N.I.M : 2016320001
Judul Tugas Akhir :

**"PEMODELAN VARIAN DESAIN LIFE BUOY DENGAN MENGGUNAKAN
SOFTWARE BERBASIS ENERGI TERBARUKAN"**

NO	TANGGAL	KETERANGAN	PARAF
1-	25-SEP-2021	membuat cover, abstrak, daftar isi	<u>a.c</u>
2-	1- NOV -2021	membuat bab 1-3	<u>a.c</u>
3-	28- NOV -2021	perbaikan bab 1-3	<u>a.c</u>
4-	17- Des -2021	membuat bab 4	<u>a.c</u>
5-	10- Jan -2022	perbaikan penulisan bab 4	<u>a.c</u>
6-	20- Jan -2022	membuat Bab 5	<u>a.c</u>
7-	15- Feb -2022	Perbaikan Bab 5.	<u>a.c</u>
8-	20- Feb -2022	Merkap scribunya, cover, abstrak, Daftar isi , bab 1-5.	<u>a.c</u>

Dosen Pembimbing 3,

Aldin Clinton S.T



JURUSAN TEKNIK SISTEM PERKAPALAN
FAKULTAS TEKNOLOGI KELAUTAN
UNIVERSITAS DARMA PERSADA

Jl. Taman Malaka Selatan, Pondok Kelapa – Jakarta Timur 13450
Telepon (021) 8649051, 8649057, 8649095, 8649060. Fax. (021) 8649052
Email : humas@unsada.ac.id. Home Page : http://www.unsada.ac.id

LEMBAR PERBAIKAN

TUGAS AKHIR

Nama : Ali Imran
Nim : 2016320001
Jurusan : Teknik Sistem Perkapalan
Judul :

**“VARIAN DESAIN LIFE BUOY DENGAN MENGGUNAKAN
SOFTWARE BERBASIS ENERGI TERBARUKAN”**

No	Tanggal	Keterangan	Paraf
1.	12 Okt 2023	Tambahkan model bentuk lain	
2.	12 Okt 2023	Perbaiki kalimat-kalimat yang salah	

Ka. Prodi

(Dr. Eng. Mohammad Danil Arifin, ST, MT)

ABSTRAK

PEMODELAN VARIAN DESAIN *LIFE BUOY* DENGAN MENGGUNAKAN SOFTWARE BERBASIS ENERGI TERBARUKAN

Oleh :

Ali Imran

2016320001

Di perkembangan zaman dan teknologi yang sudah maju ini, seharusnya alat keselamatan dikapal sudah bisa mengikutinya. Salah satunya adalah *life buoy*, pada umumnya *life buoy* berbentuk lingkaran dan apabila ada awak kapal yang terjatuh di laut, korban tersebut yang menghampiri *life buoy* tersebut. Di penelitian ini bertujuan untuk mendesain *life buoy* secara otomatis, *life buoy* tersebut di rancang menggunakan *remote control*. Desain *life buoy* dengan menggunakan aplikasi *Maxsurf*. Di aplikasi tersebut dapat diketahui tahanan dan ilustrasi saat *life buoy* tersebut beroperasi. Manfaat dari penelitian ini yaitu untuk mendapatkan desain yang efisien dari *life buoy*, serta sistem yang digunakan oleh *life buoy* tersebut. Metode yang digunakan pada penilitian ini dengan menggunakan *Wyman*. Didapatkan hasil tahanan total sebesar 0,46 kN dan didapatkan hasil daya mesin sebesar 4,83 HP dan tahanan saat ada beban mendapatkan hasil 0,99 kN serta daya mesin sebesar 10,24 HP. Lalu daya yang dihasilkan sel surya sebesar 72,52 Watt. Dan juga untuk sistem yang digunakan pada *life buoy* tersebut menggunakan *remote control*. Sistem penggerak *life buoy* ini menggunakan *water jet propulsii* dan sumber energi menggunakan baterai serta ditambahkan *solarcell* untuk menambahkan daya baterai secara otomatis.

Kata kunci : *Life buoy, Remote Control, Solar Cell, Waterjet Propulsion*

ABSTRACT

PEMODELAN VARIAN DESAIN *LIFE BUOY* DENGAN MENGGUNAKAN SOFTWARE BERBASIS ENERGI TERBARUKAN

Oleh :

Ali Imran

2016320001

In the development of this era and advanced technology, the safety equipment on board should be able to keep up with it. One of them is the life buoy, generally the life buoy is circular in shape and if a crew member falls in the sea, the victim approaches the life buoy. This study aims to design a life buoy automatically, the life buoy is designed using a remote control. Design a life buoy using the Maxsurf application. In this application, prisoners can be seen and illustrations when the life buoy is operating. The benefit of this research is to obtain an efficient design of the life buoy, as well as the system used by the life buoy. The method used in this research is Wyman. The total resistance obtained is 0.46 kN and the engine power is 4.83 HP and the resistance when there is a load is 0.99 kN and the engine power is 10.24 HP. Then the power generated by solar cells is 72.52 watts. And also for the system used in the life buoy using a remote control. This life buoy propulsion system uses water jet propulsion and energy sources use batteries and a solar cell is added to add battery power automatically.

Keywords: *Life buoy, Remote Control, Solar Cell, Waterjet Propulsion*

KATA PENGANTAR

Puji syukur kehadirat Allah SWT karena atas segala rahmat dan hidayah-Nya, penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir ini sebagai salah satu syarat untuk mencapai gelar Sarjana Teknik Sistem Perkapalan, Fakultas Teknologi Kelautan, Universitas Darma Persada.

Penulis ingin mengucapkan terima kasih kepada pihak-pihak yang mendukung, baik secara moral maupun materil diantaranya:

1. Bapak Yoseph Arya Dewanto, S.T., M.T. selaku Dekan Fakultas Teknologi Kelautan Universitas Darma Persada yang selalu memberikan motivasi.
2. Bapak Dr. Eng. Mohammad Danil Arifin S.T., M.T. selaku selaku Kepala Program Studi Teknik Sistem Perkapalan.
3. Bapak Augustinus Pusaka K. ST. M.Si selaku Dosen Pembimbing I Tugas Akhir yang selalu memberikan masukan dan arahan dalam mengerjakan Tugas Akhir.
4. Bapak Ir. Ayom Buwono, M. Si. Pembimbing Akademik, dan Pembimbing II Tugas Akhir yang selalu memberikan masukan dan arahan dalam mengerjakan Tugas Akhir.
5. Bapak Aldyn Clinton. ST. MT selaku Dosen Pembimbing III Tugas Akhir yang selalu memberikan masukan dan arahan dalam mengerjakan Tugas Akhir.
6. Orang tua dan keluarga saya yang senantiasa memberikan doa, motivasi, dan kepercayaan yang besar.
7. Teman-teman HMJ dan BEM.
8. Teman-teman angkatan ftk 2016.

9. Teman-teman seperjuangan Pair, Dae, Boy, dan Gifar.
10. Sahabat saya, Nadilah Masroh dan Lili Indriani.
11. Pengajar dan rekan-rekan Mahasiswa Fakultas Teknologi Kelautan Universitas Darma Persada, serta rekan-rekan anggota Mahasiswa Universitas Darma Persada.
12. *Last but not least, I wanna thank me. I wanna thank me for believing in me, I wanna thank me for doing all this hard work I wanna thank me for having no days off. I wanna thank me for never quitting I wanna thank me for always being a giver and trying to give more than I receive. I wanna thank me for trying to do more right than wrong I wanna thank me for just being me at all times.*

Penulis mengharapkan kritik dan saran dari semua pihak agar dapat menjadi perbaikan untuk kedepannya, serta dapat memberikan manfaat kelak di kemudian hari.

Jakarta, Februari 2022

Ali Imran

DAFTAR ISI

ABSTRAK	i
KATA PENGANTAR	iii
DAFTAR ISI.....	v
DAFTAR GAMBAR	viii
DAFTAR TABEL.....	x
DAFTAR GRAFIK.....	xi
DAFTAR SIMBOL.....	xii
DAFTAR SINGKATAN	xiii
DAFTAR LAMPIRAN.....	xv
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang.....	1
1.2 Perumusan Masalah.....	2
1.3 Maksud dan Tujuan Penelitian	2
1.4 Batasan Masalah.....	3
1.5 Sistematika Penulisan.....	3
BAB II TINJAUAN PUSTAK	4
2.1 <i>Life buoy</i> / Pelampung	4
2.1.1 Definisi	4
2.1.2 Peraturan yang berlaku untuk <i>life buoy</i>	5
2.1.3 Material.....	7
2.2 Sistem Penggerak	9
2.2.1 <i>Water jet</i>	9
2.2.2 Motor Listrik DC	13

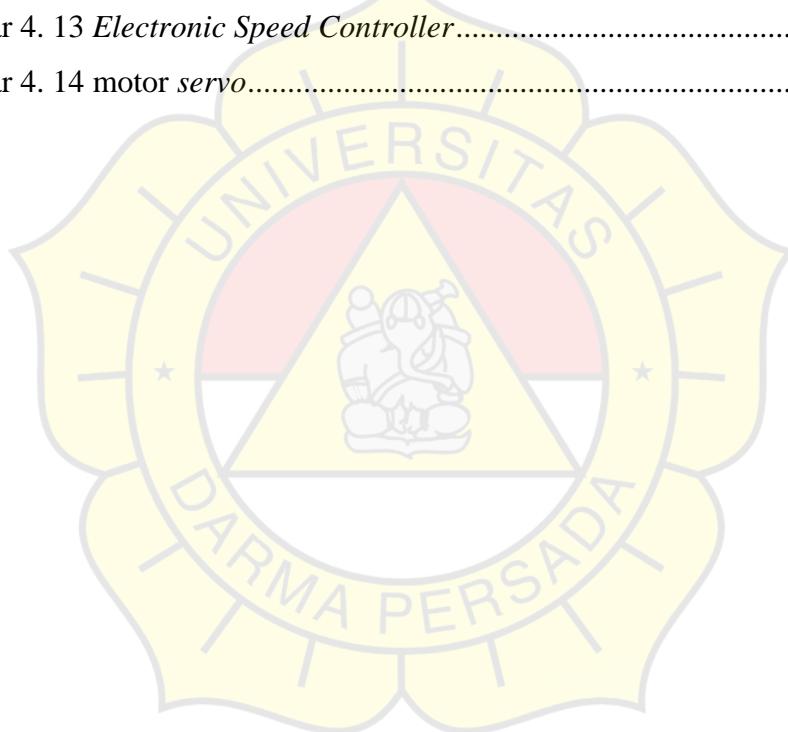
2.3	Sumber Energi.....	25
2.3.1	<i>Battery</i>	25
2.4	<i>Remote Control</i>	28
2.4.1	Pengertian	28
2.4.2	Bagian-bagian <i>remote Control</i>	29
2.5	Sel surya	32
2.6	<i>Modeler</i>	33
2.7	<i>Resistance</i>	34
BAB III METODE PENELITI		36
3.1	Diagram Alir	36
3.2	Jadwal Pengerjaan.....	37
3.3	Metode <i>Trial And Error</i>	37
3.4	Metode <i>Wyman</i>	38
3.5	<i>Maxsurf Resistance</i>	40
BAB IV ANALISA DAN HASIL		43
4.1	Data <i>Lifebuoy</i>	43
4.1.1	Ukuran Utama Desain	43
4.2	Desain.....	43
4.2.1	Hambatan Total	45
4.2.2	Koefisien Hambatan Gelombang.....	46
4.2.3	Hambatan Gesek.....	47
4.2.4	Hambatan Kekentalan.....	49
4.2.5	<i>Wave Pattern</i>	50
4.2.6	Daya Mesin.....	51

4.3	Desain life buoy dengan orang (beban)	52
4.3.1	Hambatan Total	53
4.3.2	Koefisien Hambatan Gelombang.....	54
4.3.3	Hambatan Gesek.....	55
4.3.4	Hambatan Kekentalan.....	56
4.3.5	Daya Mesin.....	57
4.4	Perhitungan Beban Kelistrikan	58
4.5	Perhitungan Kelistrikan yang dihasilkan Sel Surya	58
4.6	Material	61
4.7	Motor Listrik	62
4.8	<i>Battery</i>	62
4.9	<i>Solar Cell</i>	63
4.10	<i>Solar Panel Charge Controller</i>	64
4.11	Electronic Speed Controller	64
4.12	Motor Servo.....	65
BAB V PENUTUP.....		69
5.1	Kesimpulan	69
5.2	Saran.....	70
DAFTAR PUSTAKA		71
LAMPIRAN		73

DAFTAR GAMBAR

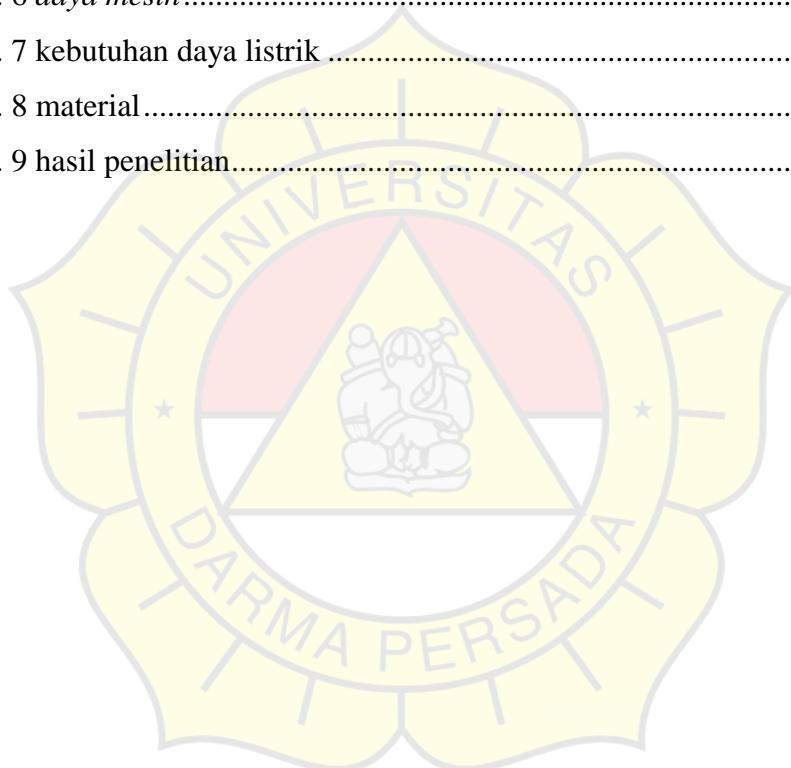
Gambar 2. 1 life buoy.....	4
Gambar 2. 2 Serat <i>Woven Roving</i>	9
Gambar 2. 3 Sistem <i>Propulsi Water jet</i>	12
Gambar 2. 4 Struktur motor DC.....	15
Gambar 2. 5 badan motor listrik	16
Gambar 2. 6 Inti Kutub Magnet Dan Lilitan Penguat Magnet.....	16
Gambar 2. 7 Sikat-Sikat (<i>brush</i>)	17
Gambar 2. 8 Konstruksi sebuah <i>komutator</i> dari motor arus searah	18
Gambar 2. 9 Konstruksi Jangkar.....	19
Gambar 2. 10 Kumparan Jangkar.....	20
Gambar 2. 11 Motor DC brushless	20
Gambar 2. 12 rotor DC brushless.....	21
Gambar 2. 13 stator DC brushless.....	22
Gambar 2. 14 sensor stator DC brushless	23
Gambar 2. 15 Controller Motor DC brushless	24
Gambar 2. 16 Prinsip Kerja Motor DC	25
Gambar 2. 17 <i>Transmitter</i> (pengirim sinyal)	30
Gambar 2. 18 Panel <i>Remote Control</i>	30
Gambar 2. 19 Papan rangkaian <i>elektronik</i>	31
Gambar 2. 20 Receiver (penerima sinyal).....	32
Gambar 2. 21 sel surya.....	33
Gambar 3. 1 <i>Flow Chart</i> Penelitian	36
Gambar 4. 1 tampak samping	44
Gambar 4. 2 tampak atas.....	44
Gambar 4. 3 <i>bodyplan</i>	45

Gambar 4. 4 bentuk 3D	45
Gambar 4. 5 <i>Wave Pattern</i>	50
Gambar 4. 6 tampak depan	52
Gambar 4. 7 tampak samping	52
Gambar 4. 8 tampak atas	53
Gambar 4. 9 motor listrik	62
Gambar 4. 10 battery	63
Gambar 4. 11 sel surya	63
Gambar 4. 12 <i>Solar Panel Charge Controller</i>	64
Gambar 4. 13 <i>Electronic Speed Controller</i>	65
Gambar 4. 14 motor servo	65



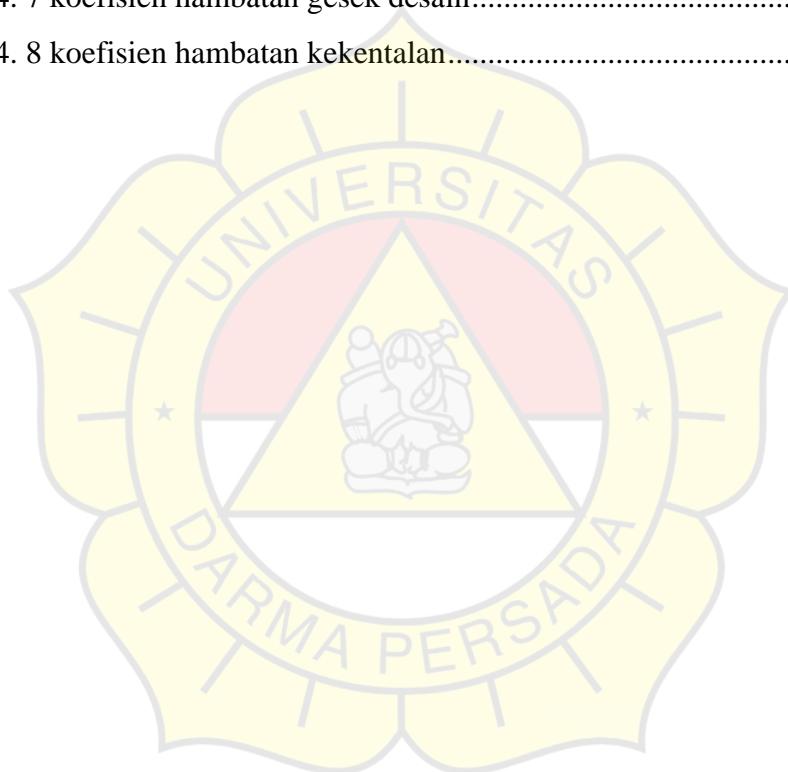
DAFTAR TABEL

tabel 3. 1 <i>Time Schedule</i>	37
tabel 4. 1 Komparasi Rt pada 15 <i>knots</i>	46
tabel 4. 2 Komparasi koefisien hambatan gesek	48
tabel 4. 3 daya mesin.....	51
tabel 4. 4 Komparasi Rt pada 15 <i>knots</i>	54
tabel 4. 5 Komparasi koefisien hambatan gesek	56
tabel 4. 6 <i>daya mesin</i>	57
tabel 4. 7 kebutuhan daya listrik	58
tabel 4. 8 material.....	61
tabel 4. 9 hasil penelitian.....	61



DAFTAR GRAFIK

grafik 4. 1 Rt vs <i>Speed</i> (0-15 kn)	46
grafik 4. 2 koefisien hambatan gelombang	47
grafik 4. 3 koefisien hambatan gesek	48
grafik 4. 4 koefisien hambatan kekentalan.....	49
grafik 4. 5 Rt vs <i>Speed</i> (0-15 kn) desain	53
grafik 4. 6 koefisien hambatan gelombang	54
grafik 4. 7 koefisien hambatan gesek desain.....	55
grafik 4. 8 koefisien hambatan kekentalan.....	56



DAFTAR SIMBOL

Tabulasi berikut menunjukkan simbol yang digunakan pada Tugas Akhir ini. Karena huruf terbatas, beberapa huruf yang sama digunakan untuk menyatakan lebih dari satu konsep. [1]

V Volume M³

V_s Kecepatan Kapal Dalam (Knot, M/s).

g Gaya Gravitasi 9,81 M/s².

H Tinggi Dalam (m).

B Lebar (m),

T draft (m)

C_w Koefisien Wyman

Lwl Panjang garis air (m)

Displ. Displacement (ton)

SHP Power Shaft (HP)

C_b Koefisien blok

EHP Power Effective (HP)

R_t Tahanan total (kN)

DAFTAR SINGKATAN

Tabulasi berikut menunjukkan singkatan yang digunakan pada Tugas Akhir ini. Karena huruf terbatas, beberapa huruf yang sama digunakan untuk menyatakan lebih dari satu konsep.

SOLAS *Sefty Of Life At Sea*

IMO *International Maritime Organization*

NCVS *NON-CONVENTION VESSEL STANDARD*

PE *Resin Polyethylene*

PP *Resin Polypropylene*

PS *Resin Polystyrene*

PMMA *Resin Polymethyl Methacrylate*

PVC *Resin Polyvinyl Chloride*

POM *Resin Polyacetal atau Polyoxymethylene*

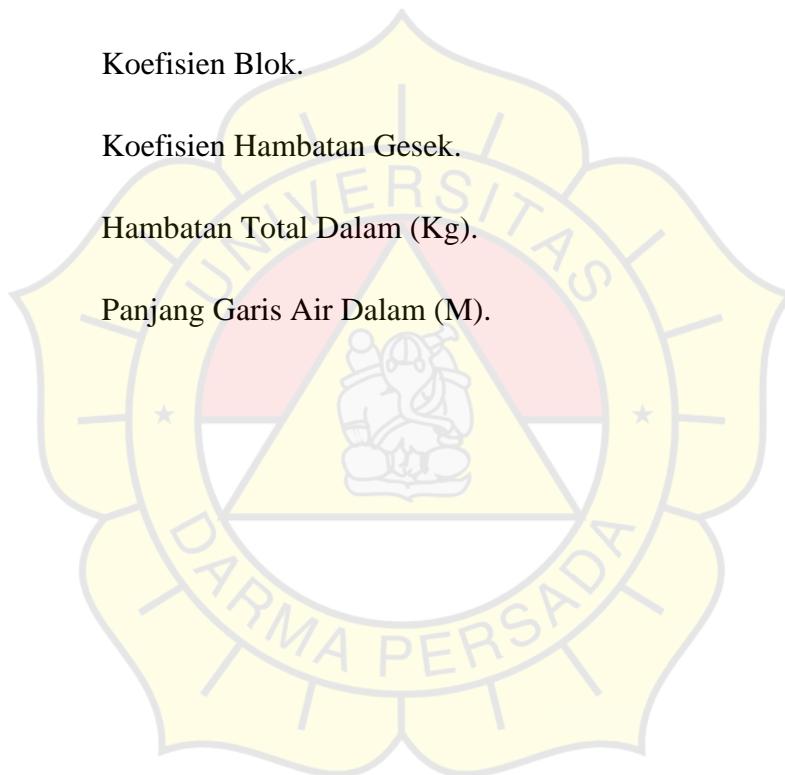
Nylon *Resin Polyamide*

PC *Resin Polycarbonate*

IPTEK Ilmu Pengetahuan dan Teknologi

DC *Direct Current*

GGL	gaya gerak listrik
RPM	Rotasi Per Menit
LED	<i>light-emitting diode</i>
CW	<i>Coeficient Wyman</i>
DHP	<i>Delivery Horse Power</i> (Hp)
SHP	<i>Shaft Horse Power</i>
C _b	Koefisien Blok.
C _F	Koefisien Hambatan Gesek.
R _T	Hambatan Total Dalam (Kg).
LWL	Panjang Garis Air Dalam (M).



DAFTAR LAMPIRAN

lampiran 1 *Video* hasil simulasi saat *life buoy* beroprasi tanpa beban dan dengan beban, berupa *CD drive*.

